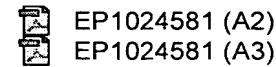


Motor winding connections

Patent number: DE19903069
Publication date: 2000-08-03
Inventor: LUETKENHAUS NORBERT (DE); MATERNE THOMAS (DE)
Applicant: WILO GMBH (DE)
Classification:
- **international:** H02K3/28; H02K3/50
- **european:** H02K3/52A1; H02K5/128B
Application number: DE19991003069 19990127
Priority number(s): DE19991003069 19990127

Also published as:



Abstract not available for DE19903069

Abstract of corresponding document: EP1024581

The windings (6) are wound so that the wire ends (10a, 10b) exit the windings at the rear surface. The contact carrier (11) is placed on the surface.

The contact carrier (11) is placed on the surface. The ends are gripped by a gripper which receives the ends in a receptacle in the form of a comb or a fork, to aid threading. At least two of the ends are brought together on the outer surface of the contact carrier (11). The ends on the surface are connected together using an insulation displacement contact (12). An Independent claim is included for a centrifugal pump driven by a canned motor and an electric motor.

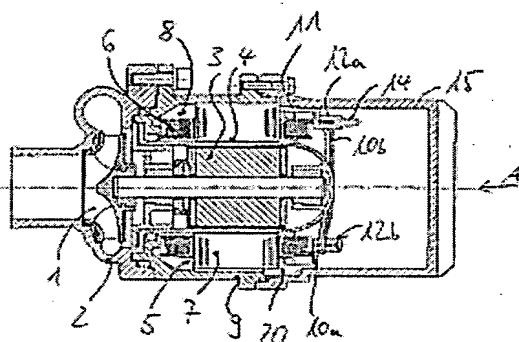


Fig. A

Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

BEST AVAILABLE COPY

Beschreibung

Die Erfindung betrifft ein Verfahren zur automatischen Kontaktierung der Wicklungen des Stators eines Elektromotors, der insbesondere zum Antrieb einer Kreiselpumpe oder eines Lüfters eingesetzt wird, wobei der Stator bei der Montage in axialer Richtung über den Rotor schiebbar ist und wobei die Enden der Wicklungen zu einem Kontaktträger geführt werden, der auf der in Aufschubrichtung rückwärtigen Stirnseite der Wicklungen angeordnet wird.

Elektromotoren zum Antrieb von Pumpen und Lüftern sind in vielfältigen Bauformen bekannt. Dabei ist es beispielsweise aus der Serienfertigung kleiner Kreiselpumpen bekannt, die Aggregate so zu konzipieren, daß ihre Einzelteile wie Rotor, Stator und Gehäuse in axialer Richtung zusammensetzbare sind, um eine Automatisierung des Fertigungsprozesses zu begünstigen. Ein Problem bei dieser so genannten "in-line" Fertigung ist jedoch der Anschluß der Motorwicklungen an die Außenkontakte. Bei diesem Fertigungsschritt ist ein manuelles Eingreifen bislang unvermeidlich.

Handarbeit ist bisher insbesondere immer dann notwendig, wenn es darum geht, die mitunter langen Enden der Wicklungen zu ergreifen und über eine gewisse Strecke zu einem Anschlußpunkt zu führen. Außerdem werden beispielsweise die Enden der Wicklungen in Handarbeit mit Schaltlizen versehen und zu einem Klemmbrett geführt. Die Verschaltung zu einer Stern- oder Dreieckschaltung erfolgt dann über Schaltbrücken am Klemmbrett.

Es sind andere Motoren bekannt, bei denen die Wicklungsenden von Hand geordnet und in eine am Stator angeordnete Steckerleiste geführt werden. Auf die Steckerleiste ist ein Klemmenkasten aufsteckbar, in dem die kreuzweise Verschaltung geschieht. Bei der Verschaltung in solchen Klemmenkästen ist es bekannt, zur serientauglichen Kontaktierung Leiterplatten zu benutzen, auf denen die Kreuzung der Leiterbahnen realisiert ist. Der Einsatz derartiger Leiterplatten ist problematisch, da die darauf befindlichen Leiterbahnen nur unter großem Aufwand für hohe Ströme ausgelegt werden können.

Aufgabe der Erfindung ist es daher, ein Verfahren zur Kontaktierung der Statorwicklungen zu schaffen, das sich vollständig automatisieren läßt und das für die Kontaktierung von Wicklungen mit Drahtquerschnitten zwischen etwa 0.1 mm^2 und bis 2 mm^2 geeignet ist. Gleichzeitig ist es Aufgabe der Erfindung eine Spaltrohrpumpe zu schaffen, die sich mit der Kontaktierung ihres Stators automatisiert "in-line" fertigen läßt.

Diese Aufgaben werden durch ein Verfahren nach Anspruch 1 und durch eine Pumpe nach Anspruch 9 gelöst.

Besonders vorteilhaft an dem erfundungsgemäßen Verfahren ist, daß sich die Kontaktierung mittels der mit dem Greifer erfaßten Enden vollständig automatisieren läßt, da die Enden automatisch gefunden und geführt werden können. Somit kann die Fertigung rationalisiert werden, was zu einer spürbaren Minderung der Herstellungskosten beiträgt. Insbesondere wird durch das Verfahren das bisher manuell durchgeführte Suchen und Ergreifen der Drahtenden automatisiert. Da der Greifer mit seinem Kamm oder seiner Gabel direkt an der Wicklung ansetzt, wo die Lage der Drahtenden relativ gut definiert ist, können die Enden sicher erfaßt werden. Dieser Vorteil kommt insbesondere bei langen Drahtenden zum tragen.

Die Fertigung der Stätores und damit auch der elektrischen Maschinen kann vorteilhafterweise ohne manuelles Eingreifen zusammen mit dem Anschluß der Motorwicklungen an die Außenkontakte bzw. an das Elektronikmodul maschinell "in-line" geschehen. Das Verfahren eignet sich be-

sonders für steife Drähte mit vergleichsweise großem Drahtquerschnitt, so daß insbesondere für hohe Ströme ausgelegte Motoren auf einfache und billige Weise vollständig in Serienfertigung automatisch gebaut werden können. Für das erfundungsgemäße Verfahren ist es unerheblich, ob zuerst die Enden erfaßt werden oder zuerst der Kontaktträger oder die Kammerblockkappe aufgesetzt wird.

Besonders vorteilhaft läßt sich das Verfahren bei Stätores einsetzen, deren Polschenkel einzeln bewickelt werden und

10 die dann zu einem Statorpaket zusammengefaßt werden. Dabei ist es vorteilhaft, wenn die Enden des relativ steifen Drahtes von einer Stirnseite des Stators mit einer leichten Neigung nach Außen abstehen, so daß eine aus Kunststoff gefertigte scheibenförmige Kammerblockkappe zwischen

15 den trichterförmig abstehenden Drahtenden auf die Stirnseite aufsetzbar ist, ohne daß dabei die Drahtenden eingeklemmt werden. Der entscheidende Vorgang beinhaltet ein Ergreifen des Drahtes am Austritt aus der Wicklung und ein führen des erfaßten Drahtes zur Stelle der Kontaktierung.

20 Die stark vereinfachte Fertigung und der Einsatz der Schneid-Klemm-Kontakte macht den Verzicht auf einige Bauteile möglich und trägt damit zu einer Reduzierung der Herstellungskosten bei. Durch weniger Bauteile, insbesondere durch Einsparung der bislang benötigten Verbindungs-

25 elemente, ist zudem eine verbesserte Betriebssicherheit des Motors gegeben. Dabei macht der Einsatz der Schneid-Klemm-Kontakte ein Schweißen oder Löten von Verbindungen überflüssig und gewährleistet damit eine besonders sichere Kontaktierung. Die automatische Verschaltung kann

30 bei beliebigen elektrischen Maschinen, also sowohl bei der Herstellung von Motoren als auch bei der Fertigung von Generatoren, erfolgen. Besonders vorteilhaft läßt sich das Verfahren für die Kontaktierung der zwölf Enden einer Drehstrommaschine einsetzen, deren sechs Wicklungen zu drei Spulenpaaren zusammengegeschlossen sind.

Die aus Blech gestanzten Schneid-Klemmkontakte sind an sich bekannt und können je nach der zu bewerkstelligenen Kontaktierung entsprechend gestaltet werden. Die Schneid-Klemm-Kontakte sind federnd und weisen ein ge-

40 schlitztes Anschlußstück auf. Beim Kontaktieren wird die Drahtisolierung von der Schneidklemme durchschnitten. Dabei ist es nicht erforderlich, den Wicklungsdrähte abzuisolieren. Die Schneid-Klemm-Kontakte können entsprechend der Anforderung für Drahtquerschnitte von etwa 0.1 mm^2 bis 2 mm^2 eingesetzt werden.

In einer vorteilhaften Ausführungsform kann der Kontaktträger so ausgelegt sein, daß sowohl eine Verschaltung der Spulen in Dreieckschaltung als auch in Sternschaltung möglich ist. Dabei kann die Anordnung der Drähte auf der

50 Stirnfläche des Kontaktträgers dem Bedarf entsprechend vorgenommen werden. Die Überkreuzung der Drahtenden stellt anders als bei der Verwendung von leitenden Kontakt-elementen wegen der Isolation zum einen kein Problem dar und zum anderen liegen die sich kreuzenden Drähte in unterschiedlichen Führungsnoten, die an ihren Kreuzungspunkten ein unterschiedliches Höhenniveau aufweisen. Die Abisolierung der Wicklungsdrähte erfolgt beim Kontaktieren der Schneid-Klemm-Kontakte an den Stellen, wo die Schneiden der Kontakte zugreifen.

60 In einer besonders vorteilhaften Ausführungsform weist der Stator sechs gewickelte Spulen auf, die mit Wickelmaschinen lagenweise auf rahmenförmige insbesondere aus Kunststoff gefertigte Halterungen aufgewickelt sind und ein Magnetfeld in radialer Richtung erzeugen. Je zwei gegenüberliegende Spulen sind mittels eines Schneid-Klemm-

65 Kontaktes zu einem Spulenpaar zusammengeschaltet. Vorteilhafterweise sind die Spulen aus steifem aber biegsamen Draht mit vergleichsweise großem Querschnitt so gewick-

kelt, daß zwei relativ lange Enden wie Finger an einer Seite der Spulen steif herausragen. Solche Drahtenden können leicht maschinell ergripen, durch Ausnehmungen in der Kammerblockkappe herausgeführt, auf die entsprechende Länge geschnitten und ausgerichtet werden.

Vorteilhafterweise ist die Fertigungseinrichtung mit einem Arm ausgerüstet, an dessen Ende ein Kamm gehalten ist. Dieser Kamm wird an die jeweilige Spule herangeführt und ergreift die Enden nahe bei Spule. Der Arm führt dann das Ende über die Stirnfläche der Kammerblockkappe. Die so ausgerichteten Enden werden mit Schneid-Klemm-Kontakten zusammengeschlossen. Die Schneid-Klemm-Kontakte sind dabei entweder auf der Kammerblockkappe angebracht und die Drahtenden werden in diese eingelegt oder die Enden werden fixiert, bevor ein Schneid-Klemm-Kontakt von Außen auf die Enden aufgesetzt wird. Die Fertigungseinrichtung ermöglicht außerdem das Entfernen der abgetrennten Drahtstücke, so daß ein möglicher Kurzschluß verhindert wird.

Um eine Kontaktierung zur Motorelektronik zu gewährleisten, weisen einige Schneid-Klemm-Kontakte Kontaktstecker auf, die über entsprechende Gegenstücken mit der Steurelektronik verbunden werden können. Für eine einfache Fertigung ist es zudem besonders vorteilhaft, wenn in der Kammerblockkappe Führungsnoten vorgesehen sind, in welche die Enden der Wicklungen in einlegbar sind. Diese Führungsnoten, deren Tiefe größer als der Durchmesser des Drahtes ist, bieten den Drahtenden Halt, Sicherheit gegen Beschädigung und Sicherheit gegen Kurzschluß mit anderen Drahten an den Kreuzungspunkten.

In einer besonderen Ausführungsform sind an der Kammerblockkappe Stifte vorgesehen, die in entsprechende Ausnehmungen im Stator und in der Elektronik eingreifen und einerseits eine Zentrierung der drei Bauteile zu gewährleisten und andererseits ein Verdrehen gegeneinander zu verhindern. Durch die Stifte kann auf eine Preßpassung verzichtet werden, was zu einer weiteren Vereinfachung der Fertigung beiträgt. Besonders vorteilhaft ist es diese Art der Fixierung bei einem Spaltrohrmotors vorzusehen, da somit gleichfalls der Spalttopf in einer Ausnehmung der Kammerblockkappe präzise zentrierbar ist und seine Schwingungen gedämpft sind. Der schwingungsdämpfte Spalttopf trägt zur Reduzierung der Laufgeräusche bei.

In einer besonderen Ausführungsform wird die Kammerblockkappe am Motorgehäuse oder am Elektronik-Gehäusedeckel zentriert und ihrerseits im Inneren den Spalttopf insbesondere über ein Dämpfungselement zentriert, wobei das Dämpfungselement die Schwingungen dämpft.

Eine besondere Ausführungsform eines Motors, der nach dem erfundsgemäßen Verfahren fertigbar ist, ist in den Zeichnungen 1 bis 3 dargestellt und wird im folgenden näher beschrieben. Es zeigen:

Fig. 1 einen Schnitt durch eine von einem Elektromotor betriebene Kreiselpumpe,

Fig. 2 einen Schnitt durch die Kammerblockkappe des Elektromotors mit einer Dreieckschaltung.

Fig. 3 einen Schnitt durch die Kammerblockkappe des Elektromotors mit einer Sternschaltung und

In **Fig. 1** ist ein Drehstrommotor zum Antrieb einer Kreiselpumpe mit zentralem Ansaugstutzen 21 gezeigt. Die Kreiselpumpe hat ein Laufrad 1, das in einem Pumpengehäuse 2 angeordnet ist. Der Rotor 3 des Motors ist durch einen Spalttopf 4 vom Stator 5 getrennt. Die von Statorwicklungen 6 umgebenen Polschenkel 7 liegen dicht am Spalttopf 4 an. In der Zeichnung ist zu erkennen, daß die Wicklungen bzw. Spulen 6 auf rahmenförmige Halterungen 8 aus Kunststoff lagenweise aufgewickelt sind. Der Stator 5 ist von einem Motorgehäuse 9 umgeben. Die Wicklungen kön-

nen ebenso direkt auf abnehmbare Polschenkel aufgewickelt sein, die beim Zusammenbau in den Polring eingebracht werden.

Die Enden 10a, 10b der in diesem Falle sechs Spulen 6 ragen zu der dem Laufrad 1 abgewandten Rückseite der Pumpe heraus und durchstoßen Ausnehmungen in einem der Wicklungen 6 abdeckenden Kontaktträger 11 aus Kunststoff, der in diesem Fall als Kammerblockkappe ausgebildet ist. Der Kontaktträger 11 ist bezogen auf die Einschubrichtung (Pfeil A) von hinten auf den Spalttopf 4 aufsetzbar, wobei der Spalttopf 4 eine zentrale Öffnung 19 (**Fig. 2**) im Kontaktträger 11 durchdringt. An der äußeren, dem Ansaugstutzen gegenüberliegenden Stirnseite des Kontaktträgers 11 sind die Enden 10a und 10b zweier gegenüberliegender Spulen 6a und 6b um etwa 90° parallel zur Stirnfläche des Kontaktträgers 11 gebogen. Die Enden 10a und 10b verlaufen in Führungen 13, die sich auf der Kammerblockkappe befinden, und sind an einer Stelle nahe der einen Spule 6b zusammengefaßt. An der Stelle, wo beide Enden 10a und 10b zur gegenseitigen Anlage kommen sind sie durch einen aufgesteckten Schneid-Klemm-Kontakt 12 elektrisch und mechanisch miteinander verbunden.

Wie in **Fig. 2** ersichtlich, sind je zwei gegenüberliegende Spulen auf diese Weise durch Schneid-Klemm-Kontakt 12a 25 zu einem Spulenpaar verbunden. Zudem sind je zwei benachbarte Spulen 6 über weitere drei Schneid-Klemmkontakte 12b untereinander verbunden, so daß sich eine Dreieckschaltung der sechs Spulen 6 ergibt. Die Schneid-Klemmkontakte 12b sind dabei so ausgebildet, daß sie einen Stecker 14 (**Fig. 1**) zur Kontaktierung der nicht dargestellten Elektronik aufweisen. Die Elektronik ist durch ein Elektronikgehäuse 15 abgedeckt. Aus **Fig. 1** ist ersichtlich, daß sich alle Komponenten der Pumpe in axialer Richtung aufeinander setzen lassen.

Im Gegensatz zu der in **Fig. 2** gezeigten Dreieckschaltung zeigt die Schaltung nach **Fig. 3** eine Sternschaltung. Bei dieser sind die enden 18 der drei Spulenpaare 6 an einem zentralen Stempunkt 16 mit einem Schneid-Klemm-Kontakt 17 auf der Kammerblockkappe 11 zusammengeschaltet. Der Kontakt 17 kann dabei als aus drei einzelnen Blechen zusammengesetzter dreieckiger Zylinder aufgebaut sein.

In dieser Ausführungsform weist die Kammerblockkappe 11, Stifte 20 auf, die in Ausnehmungen des aufgesetzten Motorgehäuses 15 und in Nuten des Stators 3 eingreifen und die damit ein Verdrehen des Stators 3 gegenüber dem Gehäuse verhindern.

Das Verfahren zur Herstellung des Stators 3 mit aufgesetzter Kammerblockkappe 11 beinhaltet folgende Schritte. Zunächst werden die sechs Spulen 6 auf die Rahmen 8 derart gewickelt, daß alle Enden 10 an einer Stirnseite zu liegen kommen. Dann werden die einzelnen Wicklungen zusammengeführt und die in diesem Falle zwölf fingerartig abstehenden Drahtenden mit dem Aufnahmeorgan des Greifers, das die Form eines Kammes oder einer Gabel als Einfädelhilfe aufweist, erfaßt und mit dem Greifer entlang der Geometrie des Kontaktträgers zur Stelle der Kontaktierung geführt. Das Aufsetzen des Kontaktträgers kann vor oder nach dem Ergreifen erfolgen. Die Enden werden dann auf der Stirnseite mittels Schneid-Klemmkontakte (12) miteinander leitend verbunden. In einem Zwischenschritt werden die Enden auf die benötigte Länge geschnitten.

Zum Ergreifen der Enden (10a, 10b) wird das Aufnahmeorgan des Greifers möglichst nahe an die Oberfläche der Wicklung herangeführt, wo die Enden noch eine definierte Position einnehmen. In einer besondere Ausführungsform kann der Greifer unter Anlage an die Oberfläche der Wicklung geführt werden. Nach dem Ergreifen der Enden (10a, 10b) wird das Aufnahmeorgan vorteilhafterweise verschlos-

sen, so daß die Enden nicht aus dem Greifer herausrutschen können. Dazu werden die Lücken zwischen den Zähnen des Aufnahmeorganes verschlossen, so daß die Enden im Kamm in radialer Richtung gehalten sind.

Wicklungen (6a, 6b) mittels eines Schneid-Klemmkontakte (12) zu einem Wicklungspaar verbunden sind.
11. Elektromotor nach Anspruch 9 oder 10, dadurch gekennzeichnet, daß die Wicklungen (6) aus starrem Wicklungsdräht gewickelt sind, und daß die Enden (10a, 10b) der Wicklungen (6) Ausnehmungen des Kontaktträgers (12) durchdringen.

12. Elektromotor nach einem der vorherigen Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die Enden der Wicklungen (10a, 10b) auf der Außen liegenden Stirnseite des Kontaktträgers (12) verlegt und kontaktiert sind.

13. Elektromotor nach einem der Ansprüche 9 bis 12, dadurch gekennzeichnet, daß die Enden der Wicklungen (10a, 10b) in Führungsnuten (13) einliegen, die in die Stirnseite des Kontaktträgers (12) eingebracht sind.

14. Elektromotor nach einem der Ansprüche 9 bis 13, dadurch gekennzeichnet, daß auf dem Kontaktträger (13) sechs Wicklungen (6) zum Antrieb eines Drehstrommotors verschaltet sind, wobei jeweils zwei Enden (10a, 10b) zweier nebeneinanderliegender Wicklungen (6) über einen Schneid-Klemmkontakt (12b) miteinander leitend verbunden sind.

15. Elektromotor nach einem der Ansprüche 9 bis 14, dadurch gekennzeichnet, daß die Wicklungen (6) einzeln auf rahmenförmige Halterungen (8) aus Kunststoff aufgewickelt sind und ein Magnetfeld in radialer Richtung erzeugen.

16. Elektromotor nach einem der Ansprüche 9 bis 15, dadurch gekennzeichnet, daß jede Wicklung (6) einzeln aus starrem biegsamen Draht lagenweise auf einen dazugehörigen Polschenkel gewickelt ist.

17. Elektromotor nach einem der Ansprüche 9 bis 16, dadurch gekennzeichnet, daß die Wicklungen (6) aus starrem biegsamen Draht lagenweise gewickelt sind.

18. Elektromotor nach einem der Ansprüche 9 bis 17, dadurch gekennzeichnet, daß der Kontaktträger (11) aus Kunststoff ist und Mittel (20) aufweist, die in das Motorgehäuse (9) und/oder in das Elektronikgehäuse (15) eingreifen und so ein Verdrehen des Stators gegenüber dem Gehäuse verhindern und daß die Mittel (20) ein verdecktes Fügen der Elektronik zum Motor zulassen.

19. Elektromotor nach einem der Ansprüche 9 bis 18, dadurch gekennzeichnet, daß die Kammerblockkappe (11) Stifte (20) aufweist, die in Ausnehmungen des aufgesetzten Motorgehäuses (15) und in Nuten des Stators (3) eingreifen und die damit ein Verdrehen des Stators (3) gegenüber dem Gehäuse verhindern.

20. Elektromotor nach einem der Ansprüche 9 bis 19, dadurch gekennzeichnet, daß die Kammerblockkappe am Motorgehäuse oder am Elektronik-Gehäuseleckel zentriert wird und im Inneren den Spalttopf insbesondere über ein Dämpfungselement zentriert, das die Schwingungen dämpft.

Hierzu 2 Seite(n) Zeichnungen

Patentansprüche

1. Verfahren zur Kontaktierung der Wicklungen des Stators eines Elektromotors, der insbesondere zum Antrieb einer Kreiselpumpe oder eines Lüfters eingesetzt wird, wobei der Stator bei der Montage in axialer Richtung über dem Rotor schiebar ist und wobei die Enden der Wicklungen zu einem Kontaktträger geführt werden, der auf der in Aufschuhrichtung rückwärtigen Stirnseite der Wicklungen angeordnet wird, dadurch gekennzeichnet,

- daß die Wicklungen (6) derart gewickelt werden, daß die Drahtenden (10a, 10b) die Wicklungen an der rückwärtigen Stirnseite verlassen,
- daß der Kontaktträger (11) auf die Stirnseite aufgesetzt wird,

daß die Enden (10a, 10b) mit einem Greifer gefaßt werden, der zur Aufnahme der Enden mit einem Aufnahmeorgan in Form eines Kamms oder einer Gabel als Einfädelhilfe ausgerüstet ist,

– daß mindestens zwei der Enden (10a, 10b) mit dem Greifer auf der außenliegenden Stirnseite des Kontaktträgers (11) zusammengeführt werden und

– daß die Enden (10a, 10b) auf der Stirnseite mittels eines Schneid-Klemmkontakte (12) miteinander leitend verbunden werden.

2. Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß zum Ergreifen der Enden (10a, 10b) das Aufnahmeorgan des Greifers nahe an die Oberfläche der Wicklung herangeführt wird.

3. Verfahren nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, daß zum Ergreifen der Enden (10a, 10b) das Aufnahmeorgan des Greifers die Oberfläche der Wicklung berührt.

4. Verfahren nach einem der vorherigen Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß nach dem Ergreifen der Enden (10a, 10b) die Lücken zwischen den Zähnen des Aufnahmeorganes verschlossen werden, so daß die Enden im Kamm in radialer Richtung gehalten sind.

5. Verfahren nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, daß der Greifer mit dem umfaßten Drahtende an die äußere Stirnfläche des Kontaktträgers geführt wird.

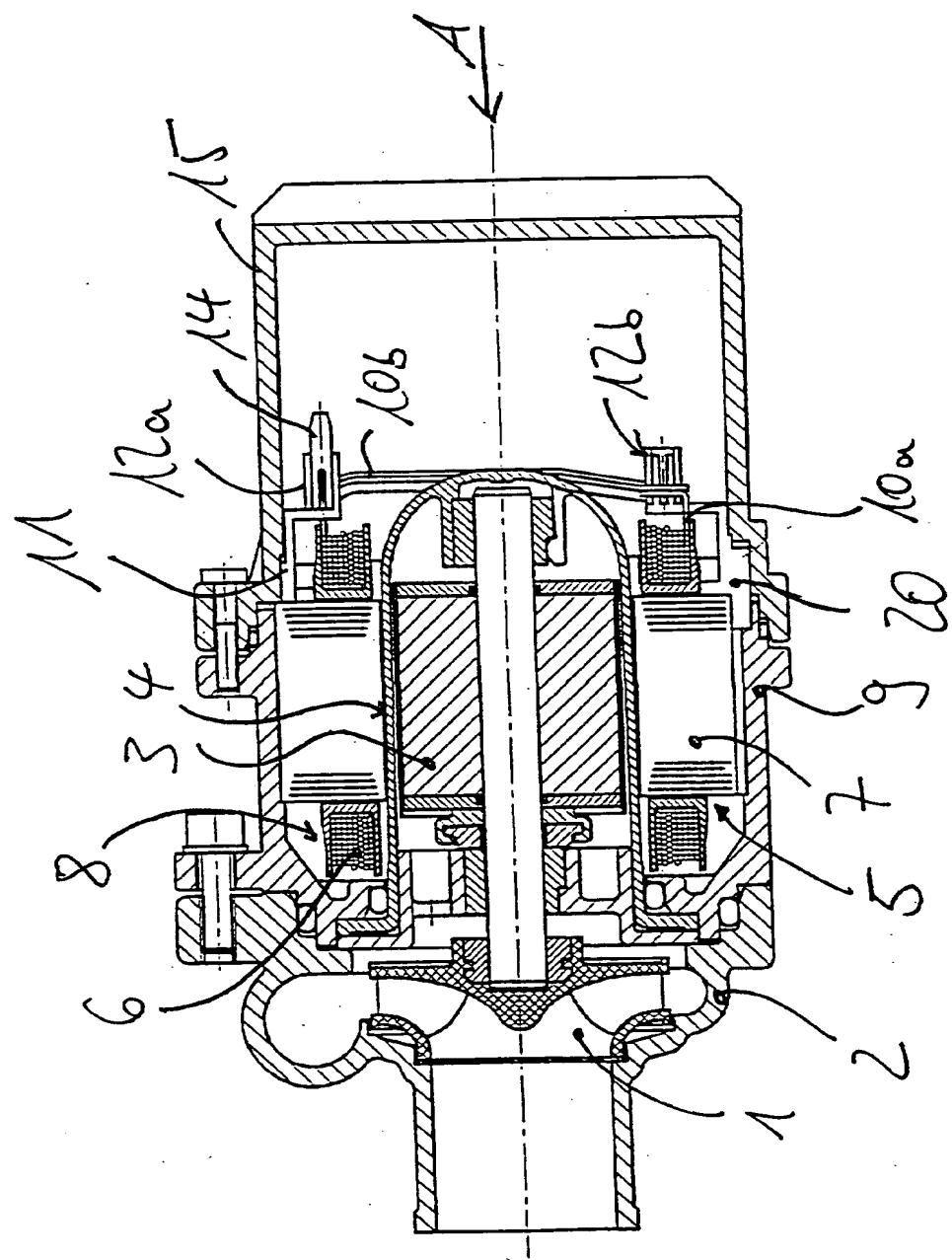
6. Verfahren nach einem der vorherigen Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die Enden (10a, 10b) mit dem Greifer durch seitliche Ausnehmungen im Kontaktträger geführt werden.

7. Verfahren nach einem der vorherigen Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die Enden (10a, 10b) der Wicklungen (6) vor dem Verbinden auf eine bestimmte Länge geschnitten werden.

8. Verfahren nach einem der vorherigen Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die Enden (10a, 10b) übereinandergelegt werden und ein Schneid-Klemm-Kontakt (12) auf die übereinander oder nebeneinander liegenden Enden (10a, 10b) aufgesetzt wird.

9. Mit einem Spaltrohrmotor betriebene Kreisel-pumpe, die einen nach dem Verfahren der Ansprüche 1 bis 8 hergestellten Stator aufweist, dadurch gekennzeichnet, daß der Stator in axialer Richtung auf den Spalttopf (4) ausschiebar ist.

10. Elektromotor nach Anspruch 9, dadurch gekennzeichnet, daß auf dem Kontaktträger (12) jeweils zwei



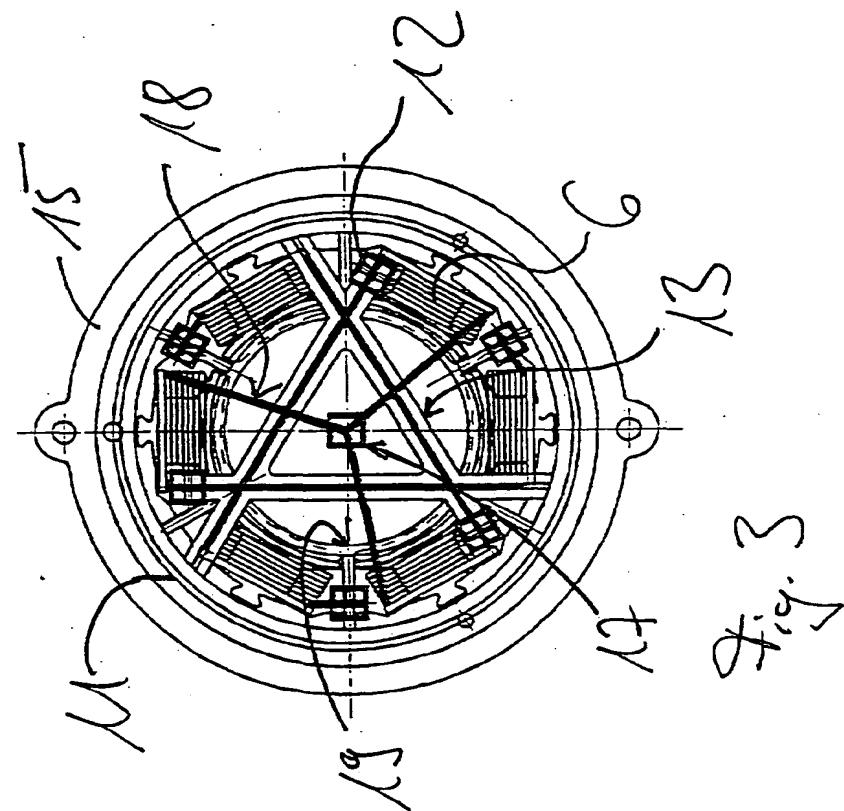


Fig. 3

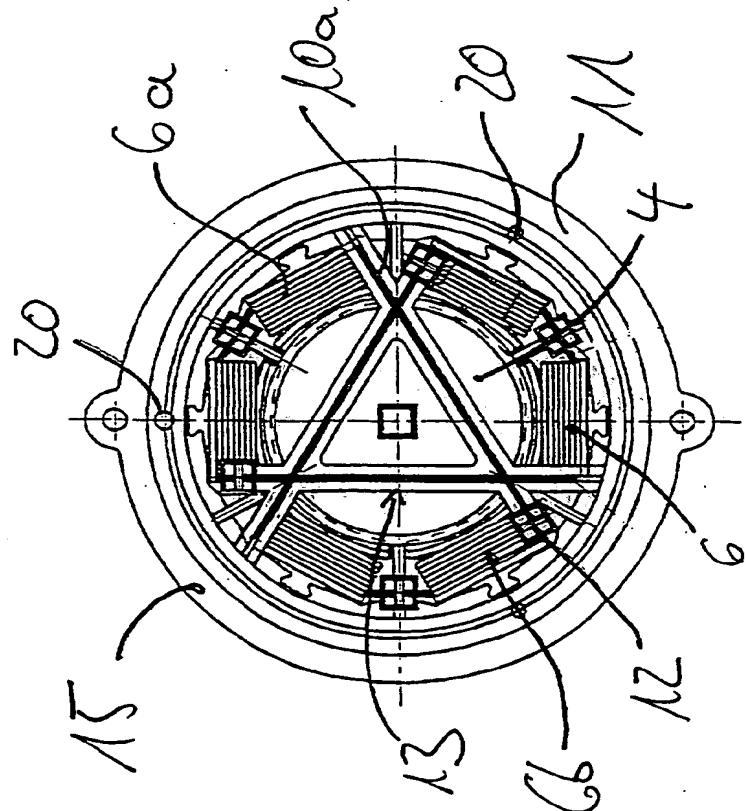


Fig. 2